



DAP_LINK 使用手册

目录

1、概述.....	1
2、特点.....	1
3、使用脚位定义.....	1
4、DAP_LINK 仿真器与 PC 连接.....	2
5、开发环境模式配置.....	3

1、概述

DAP_LINK 仿真器是一款标准开发的调试工具，支持 Cortex-M 系列 MCU 产品。目的是为用户提供一款小巧便携、安全可靠、低成本的仿真器。

2、特点

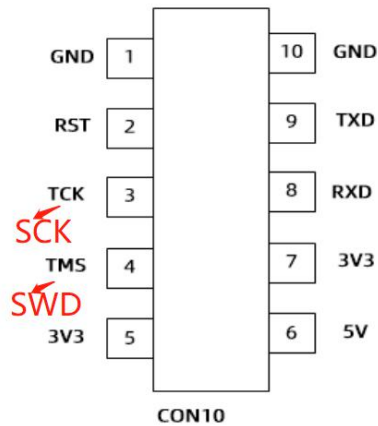
- 1) 输入端带过流短路保护（500mA）；
- 2) 产品带有 MCU 电源监控芯片；
- 3) 支持目标板 3.3V 或 5V 自供电环境；
- 4) 操作系统 Windows
- 5) 调试接口 SWD，虚拟串口
- 6) 即插即用，不需安装驱动，可直接在 Keil，IAR Embedded Workbench 等集成
- 7) 开发环境（Integrated Development Environment, IDE）下调试；
- 8) 支持串行线调试（Serial Wire Debug, SWD）接口。
- 9) 产品尺寸：39.24mm*16.2mm

3、使用脚位定义



DAP_LINK 仿真器实物图

引脚定义图：



Pin	Name	Description
1	GND	电源地
2	RST	复位信号
3	TCK	SWD 时钟线
4	TMS	SWD 数据线
5	3V3	3V3 电源输出口
6	5V	5V 电源输出口
7	3V3	3V3 电源输出口
8	RXD	串口接收数据
9	TXD	串口发送数据
10	GND	电源地

4、DAP_LINK 仿真器与 PC 连接

DAP_LINK 仿真器与 PC 正常连接以后，在电脑的设备管理器中会出现一个虚拟串口和 USB-HID 设备，如下图所示：



5、开发环境模式配置

在线编程需要用户有整个工程的 MDK 源程序，然后通过下面的配置实现对目标板的编程。在 MDK 环境下使用 DAP_link 时，需要配置相应的使用环境，配置流程如下

点击 ” Project ” -> ” Options for Target’ 工程名’ ... ” -> ” Debug ” ， 然后点击 setting 选择 CMSIS-DAP Debugger 如图 5-1 和图 5-2 DAP 模式配置所示。以配置 DAP 模式。

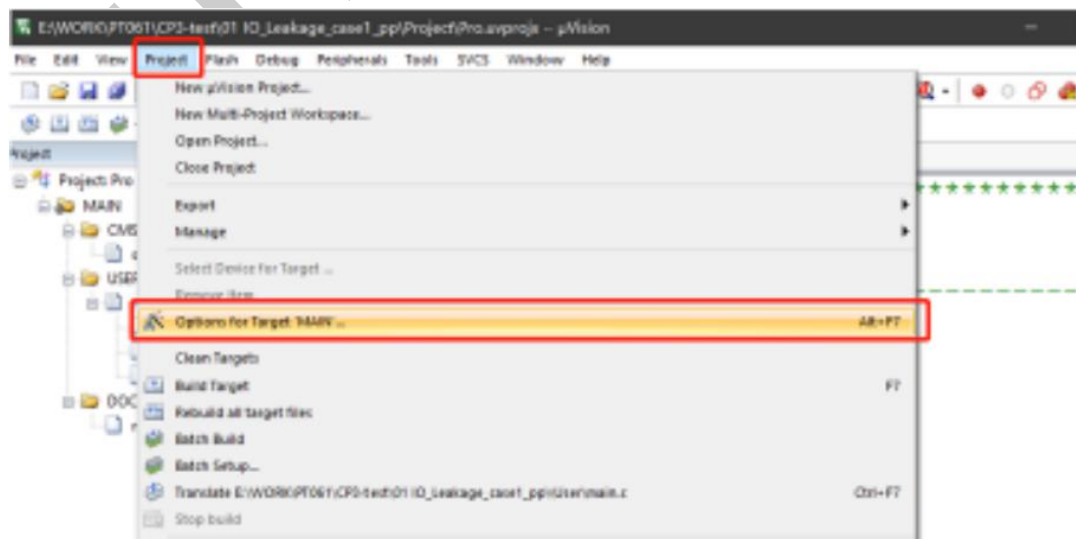


图 5-1 DAP_LINK 模式配置

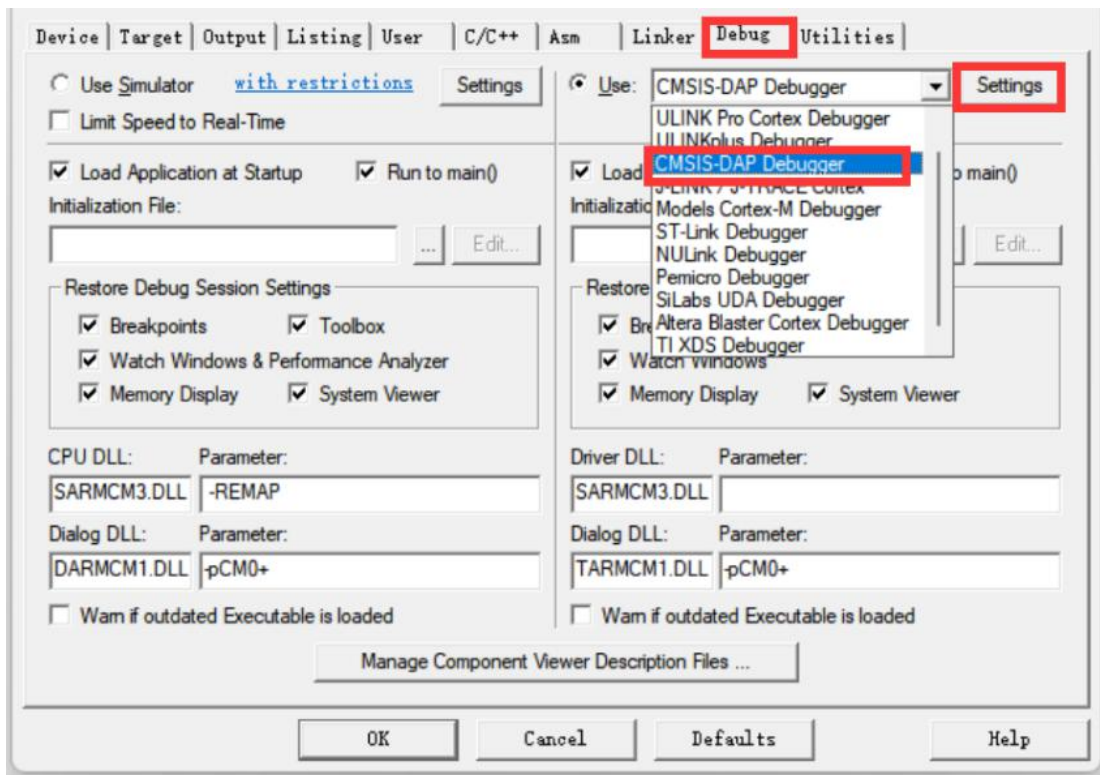


图 5-2 DAP_LINK 模式配置

点击 Settings 后选择 SW，如图 5-3 通讯方式选择所示

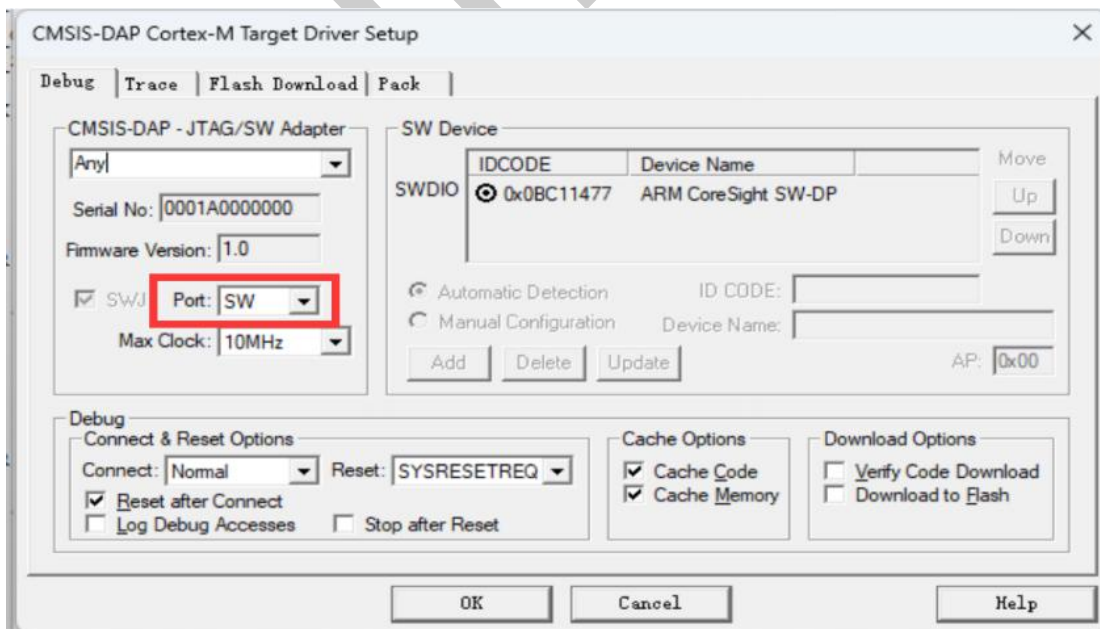
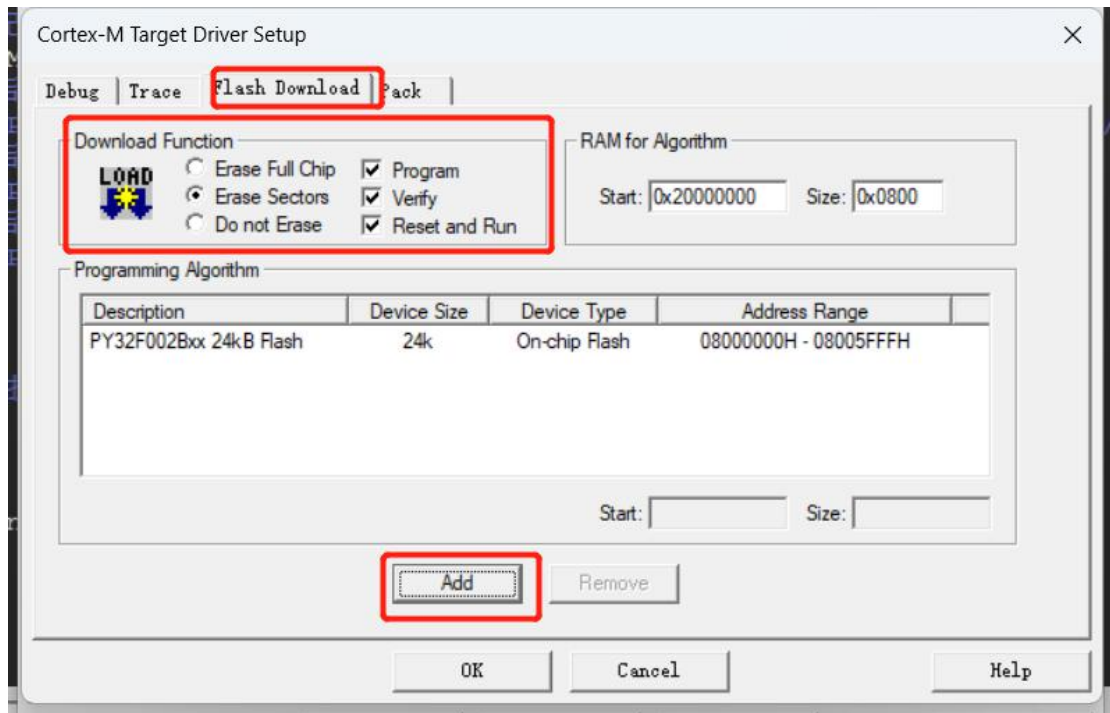


图 5-3 通讯方式选择

接着点击 Flash Download 根据需要配置擦除、校验、编程如图 5-4 编程选项所示：



最后点击编译，编译没有问题就可以点击下载程序到芯片上了。如下图

